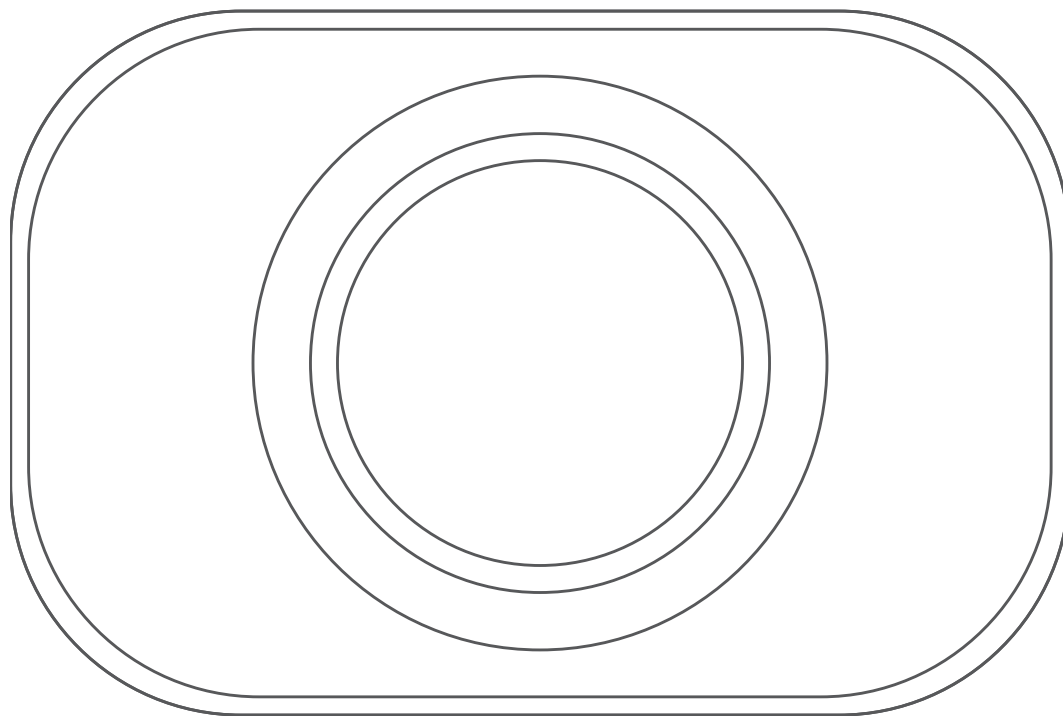




BEZPRZEWODOWA KAMERA COFANIA

BC™ 35

Podręcznik użytkownika

© 2018 Garmin Ltd. lub jej oddziały

Wszelkie prawa zastrzeżone. Zgodnie z prawami autorskimi, kopiowanie niniejszego podręcznika użytkownika w całości lub częściowo bez pisemnej zgody firmy Garmin jest zabronione. Firma Garmin zastrzega sobie prawo do wprowadzenia zmian, ulepszeń do produktów lub ich zawartości niniejszego podręcznika użytkownika bez konieczności powiadamiania o tym jakiejkolwiek osoby lub organizacji. Odwiedź stronę internetową www.garmin.com, aby pobrać bieżące aktualizacje i informacje uzupełniające dotyczące użytkowania niniejszego produktu.

Garmin® oraz logo Garmin są znakami towarowymi firmy Garmin Ltd. lub jej oddziałów zarejestrowanych w Stanach Zjednoczonych i innych krajach. BC™ jest znakiem towarowym firmy Garmin Ltd. lub jej oddziałów. Wykorzystywanie tych znaków bez wyraźnej zgody firmy Garmin jest zabronione.

Android™ jest znakiem towarowym Google Inc. Wi-Fi® jest zastrzeżonym znakiem towarowym firmy Wi-Fi Alliance Corporation.

Spis treści

Wstęp	1
Podgląd z kamery cofania	1
Parowanie kamery cofania BC 35 z urządzeniem nawigacyjnym Garmin®	1
Linie nawigacji	1
Wiele kamer	2
Ustawienia sieci i sieci bezprzewodowej	2
Załącznik	2
Indeks	3

Wstęp

OSTRZEŻENIE

Należy zapoznać się z zamieszczonym w opakowaniu produktu przewodnikiem *Ważne informacje dotyczące bezpieczeństwa i produktu* zawierającym ostrzeżenia i wiele istotnych wskazówek.

Podgląd z kamery cofania

Twoje urządzenie pokazuje obraz z podłączonych kamer cofania w różny sposób, w zależności od sposobu podłączenia kamery do zasilania.

- Wybierz opcję, aby wyświetlić obraz:
 - Jeśli kamerę podłączono do lampy świateł cofania (zalecane), należy włączyć bieg wsteczny. Urządzenie automatycznie pokaże obraz z kamery cofania.
 - Jeżeli kamerę podłączono do stałego źródła zasilania, wybierz  > **Widok z tyłu**, aby włączyć ręcznie jej widok.
- Wybierz opcję, aby powrócić do normalnej pracy urządzenia:
 - Jeśli kamerę podłączono do lampy świateł cofania (zalecane), należy wyłączyć bieg wsteczny. Urządzenie automatycznie podejmie normalną pracę.
 - Jeżeli podłączono nadajnik do stałego źródła zasilania, wybierz , aby ręcznie ukryć kamerę.

Parowanie kamery cofania BC 35 z urządzeniem nawigacyjnym Garmin®

Przed połączeniem z kamerą należy włączyć ustawienie Wi-Fi® w urządzeniu nawigacyjnym Garmin.

Bezprzewodowa kamera cofania BC 35 jest zgodna z niektórymi urządzeniami nawigacyjnymi Android™ z systemem Garmin. Więcej informacji na temat zgodności można znaleźć na stronie garmin.com/BC35.

Można parować maksymalnie cztery kamery bezprzewodowe BC 35 ze zgodnym urządzeniem Garmin.

- Zaktualizuj oprogramowanie urządzenia nawigacyjnego do najnowszej wersji.

Posiadane urządzenie może nie współpracować z kamerą BC 35 z nieaktualnym oprogramowaniem. Więcej informacji na temat aktualizowania znajduje się w podręczniku użytkownika urządzenia nawigacyjnego.
- Włącz urządzenie nawigacyjne Garmin i umieść je w odległości nie większej niż 3 m (10 stóp).
- Wybierz  > **Widok z tyłu**.
- Wybierz opcję:
 - Jeśli łączysz pierwszą kamerę z urządzeniem nawigacyjnym, wybierz **Dodaj nową kamerę**.
 - Jeśli łączysz kolejną kamerę z urządzeniem nawigacyjnym, wybierz kolejno  > **Wybierz kamerę** > **Dodaj nową kamerę**.

- Wykonaj instrukcje wyświetlane na ekranie.

UWAGA: Kod parowania lub hasło znajduje się na nadajniku lub kamerze.

Po zakończeniu pierwszego parowania kamera będzie łączyć się automatycznie z urządzeniem nawigacyjnym Garmin.

Linie nawigacji

NOTYFIKACJA

Funkcja linii nawigacji jest przeznaczona wyłącznie do celów informacyjnych i pomocniczych. Użytkownik jest odpowiedzialny za rozeznanie w sytuacji.

Linie nawigacji stanowią wizualne, przybliżone przedstawienie ścieżki pojazdu podczas cofania. Aby informacje były jak najdokładniejsze, linie nawigacji należy wyrównać dla każdej kamery cofania. Jeśli linie nie są wyrównane, nie należy używać funkcji linii nawigacji.

Wyrównywanie linii nawigacyjnych

Wyrównanie linii nawigacji zapewni dokładne punkty odniesienia, które będą odzwierciedlały drogę zewnętrzną krawędzi pojazdu. Linie te należy wyrównać oddzielnie dla każdej kamery cofania.

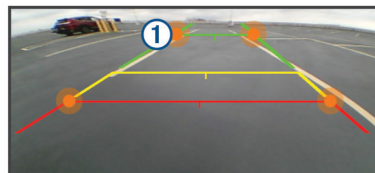
- Zaparkuj pojazd bokiem blisko krawężnika, podjazdu lub linii miejsca parkingowego.

Możesz zaparkować pojazd na środku miejsca parkingowego, a następnie przejechać do przodu, na następne miejsce. Pozwala to wykorzystać linie miejsca parkingowego widoczne z tyłu pojazdu jako punkty odniesienia dla wyrównywania.

Krawężnik, podjazd lub linie miejsca parkingowego powinny być wyraźnie widoczne w urządzeniu.

- W menu głównym wybierz  > **Widok z tyłu**.
- Jeśli masz podłączoną więcej niż jedną kamerę, skorzystaj z opcji  > **Wybierz kamerę**, aby wybrać kamerę, którą chcesz dostosować.
- Wybierz  > **Ustawienia** > **Dostosuj linie nawigacji**.
- Przeciągnij kółka w rogach linii nawigacyjnych , aby dopasować je do kąta i położenia krawężnika, podjazdu lub linii miejsca parkingowego.

Linie nawigacyjne powinny pojawiać się bezpośrednio nad obranymi punktami odniesienia.
Czerwona część linii nawigacyjnych powinna być wyrównana z tyłem pojazdu.



- W razie potrzeby przestaw pojazd drugim bokiem do krawężnika, podjazdu lub linii miejsca parkingowego i powtórz wyrównywanie.

Linie nawigacyjne powinny być wyrównane symetrycznie, nawet jeśli pojazd nie stoi idealnie równolegle do krawężnika, podjazdu lub linii miejsca parkingowego.
- Po zakończeniu wyrównywania wybierz .

Wyświetlanie i ukrywanie linii nawigacyjnych

- Wybierz  > **Widok z tyłu**.
- Jeśli masz podłączoną więcej niż jedną kamerę, skorzystaj z opcji  > **Wybierz kamerę**, aby wybrać kamerę, którą chcesz dostosować.
- Wybierz  > **Ustawienia**.
- Zaznacz lub odznacz pole wyboru **Pokaż linie nawigacji**.

Korygowanie wyrównania

Można zresetować wyrównanie linii nawigacji do wyrównania domyślnego.

- 1 Wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 Jeśli masz podłączoną więcej niż jedną kamerę, skorzystaj z opcji > **Wybierz kamerę**, aby wybrać kamerę, którą chcesz dostosować.
- 3 Wybierz > **Ustawienia** > **Dostosuj linie nawigacji**.
- 4 Wybierz > **Zeruj**.

Wiele kamer

Można parować maksymalnie 4 kamery bezprzewodowe ze zgodnym urządzeniem Garmin. Na przykład, można sparować kamerę cofania zainstalowaną w pojeździe oraz kamerę cofania zainstalowaną na przyczepie. W widoku kamery można przełączać między sygnałami wideo przesyłanymi przez poszczególne sparowane kamery. Można zmienić kolejność, w jakiej obraz z kamer jest wyświetlany podczas przełączania między nimi.

Przełączanie kamer

Gdy wiele kamer cofania transmituje obraz do Twojego urządzenia, możesz przełączać widok z kamer.

- 1 Wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 Wybierz > **Wybierz kamerę**.
- 3 Wybierz kamerę.
Wyświetli się obraz z kamery, a w górnej części ekranu nazwa tej kamery.

Zmiana kolejności kamer

Istnieje możliwość zmiany kolejności kamer na liście. W przypadku, gdy więcej niż jedna kamera jest w trybie transmisji, o kolejności wyświetlania filmów decyduje kolejność kamer na liście.

- 1 Wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 Wybierz > **Ustaw priorytet**.
Wyświetli się lista sparowanych kamer.
- 3 Przeciągnij każdą kamerę do żądanej pozycji na liście.
Podczas gdy więcej niż jedna kamera emituje sygnał, pierwszeństwo mają kamery na górze listy.
UWAGA: Możesz ręcznie przełączać się między dowolnymi transmitującymi kamerami bez względu na ich pozycję na liście kamer (*Przełączanie kamer, strona 2*)

Zmiana nazwy kamery

Można zmienić nazwę, która pojawia się nad obrazem w widoku kamery. Nazwa powinna być opisowa i jasno określać umiejscowienie kamery.

- 1 W menu głównym wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 Jeśli masz podłączoną więcej niż jedną kamerę, skorzystaj z opcji > **Wybierz kamerę**, aby wybrać kamerę, której nazwę chcesz zmienić.
- 3 Wybierz kolejno > **Ustawienia** > **Zmień nazwę**.

Usuwanie sparowanej kamery

Gdy sparowane są już 4 kamery BC 35, należy usunąć jedną z nich, aby dodać kolejną.

- 1 Wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 W razie potrzeby kliknij > **Wybierz kamerę** i wybierz kamerę, którą chcesz usunąć.
- 3 Wybierz kolejno > **Ustawienia** > **Anuluj parowanie**.
- 4 Wybierz **OK**.

Ustawienia sieci i sieci bezprzewodowej

Włączanie i wyłączanie ustawienia Szybkie połączenie

Bezprzewodowa kamera cofania BC 35 wykorzystuje Wi-Fi do komunikacji z urządzeniem nawigacyjnym Garmin. Włączenie ustawienia Szybkie połączenie podnosi priorytet łączenia kamery z urządzeniem. Pomaga to urządzeniu nawiązać połączenie z sparowaną kamerą szybciej, ale może mieć wpływ na szybkość połączenia z innymi urządzeniami Wi-Fi.

- 1 W menu głównym wybierz > **Widok z tyłu**.
- 2 Jeśli masz podłączoną więcej niż jedną kamerę, skorzystaj z opcji > **Wybierz kamerę**, aby wybrać kamerę, którą chcesz dostosować.
- 3 Wybierz > **Ustawienia**.
- 4 Zaznacz lub odznacz pole wyboru **Szybkie połączenie**.

Załącznik

Dane techniczne

Napięcie wejściowe kamery i nadajnika	Od 9 do 28 V DC
Bezpiecznik nadajnika	500 mA, szybki
Pobór prądu przez kamerę i nadajnik	150 mA przy 12 V DC
Klasa wodoszczelności (kamera)	IEC 60529 IPX7*
Klasa wodoszczelności (nadajnik)	Brak wodoszczelności
Zakres temperatury roboczej	Od -20°C do 70°C (od -4°F do 158°F)

Kamera jest odporna na przypadkowe zanurzenie w wodzie na głębokość do 1 metra, na czas do 30 minut. Więcej informacji można znaleźć na stronie garmin.com/waterrating.

Indeks

D

dane techniczne **2**

K

kamera, parowanie urządzenia **1**

kamera bezprzewodowa **2**. *Patrz* kamery

kamera cofania **1, 2**. *Patrz* kamery

kamery **1, 2**

 kopia zapasowa **1**

 linie nawigacji **1**

 parowanie urządzenia **2**

 przełączanie **2**

L

linie nawigacji **1**

 dostosowywanie **1**

W

Wi-Fi **2**

